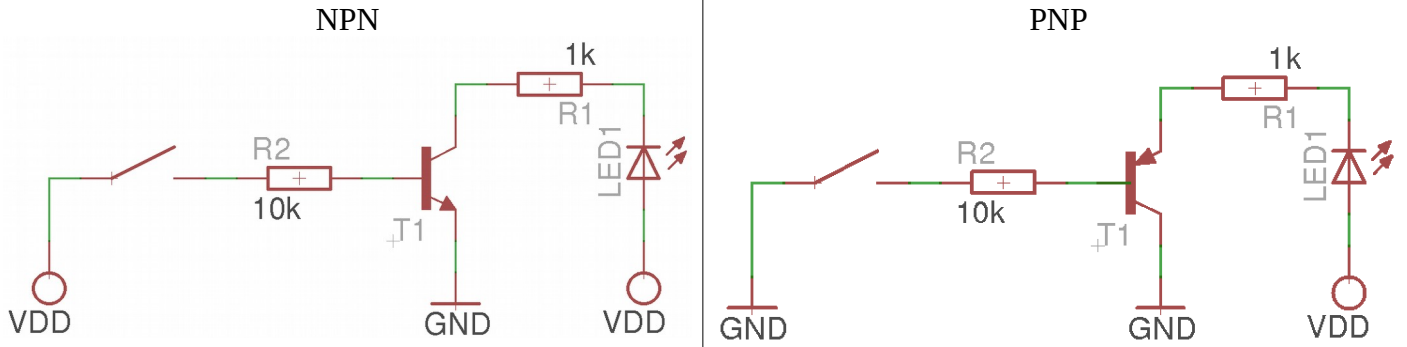
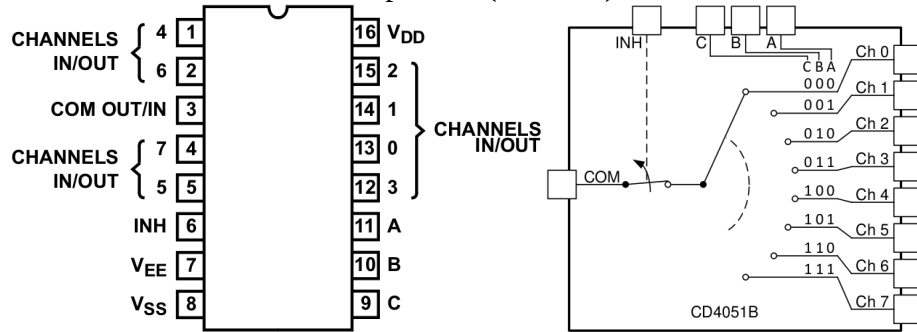


Tranzystory (przypomnienie)



Multiplekser (CD4051)



Schemat 5A

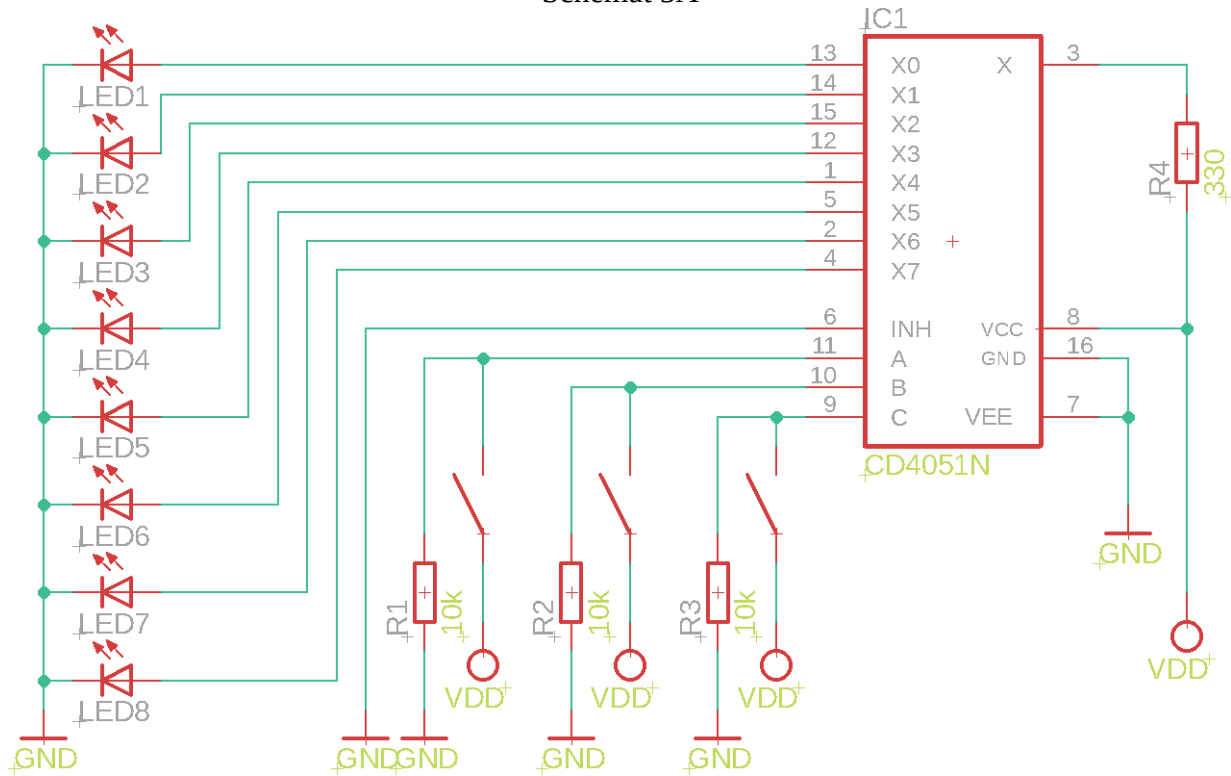


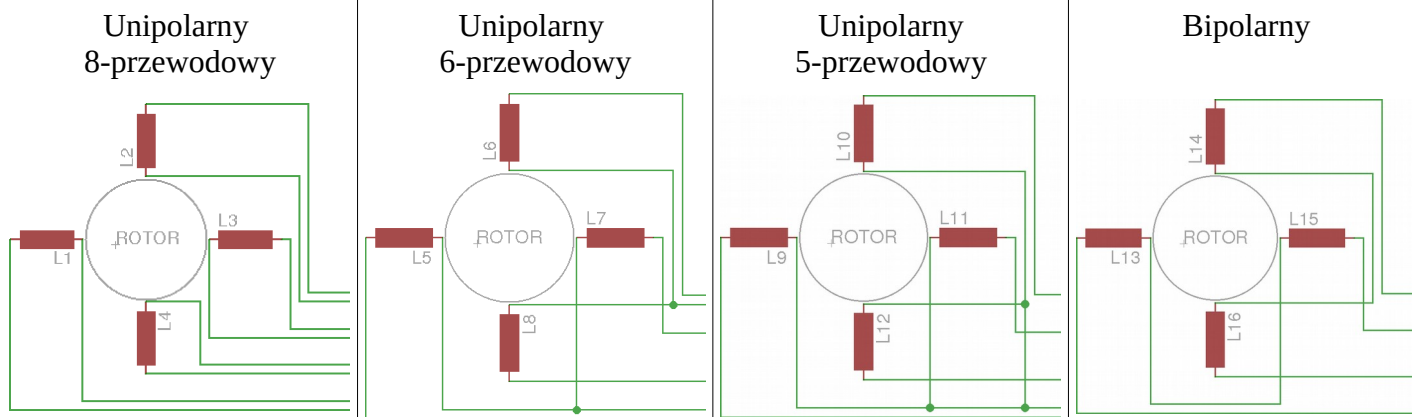
Table 1. Truth Table⁽¹⁾

INPUT STATES					ON CHANNEL(S)
INHIBIT	C	B	A		
CD4051B					
0	0	0	0	0	
0	0	0	1	1	
0	0	1	0	2	
0	0	1	1	3	
0	1	0	0	4	
0	1	0	1	5	
0	1	1	0	6	
0	1	1	1	7	
1	X	X	X	None	

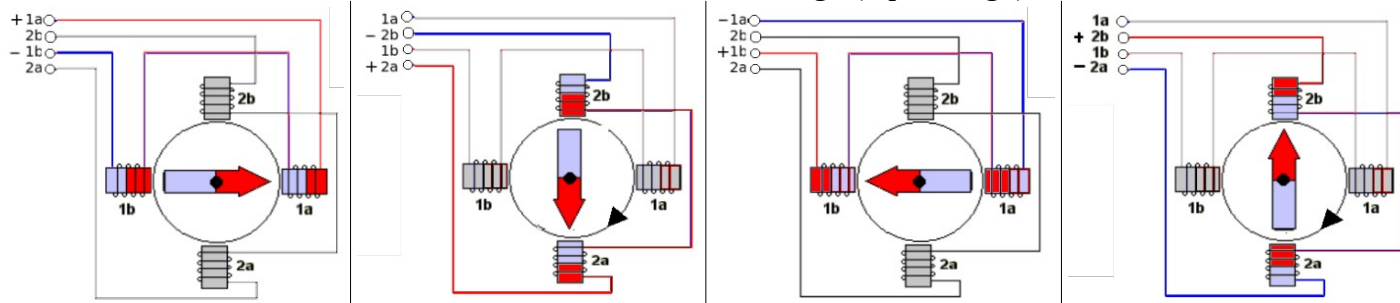
SILNIKI KROKOWE

Silnik krokowy – silnik elektryczny, w którym impulsowe zasilanie prądem elektrycznym powoduje, że jego wirnik wykonuje za każdym razem ruch obrotowy o ściśle ustalony kąt. Kąt obrotu, zależnie od budowy silnika – jest to zwykle wartość od kilku do kilkudziesięciu stopni.

Podstawowe typy silników krokowych

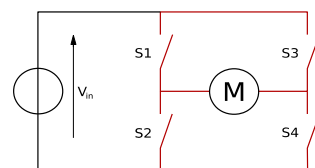


Zasada działania silnika krokowego (bipolarnego)

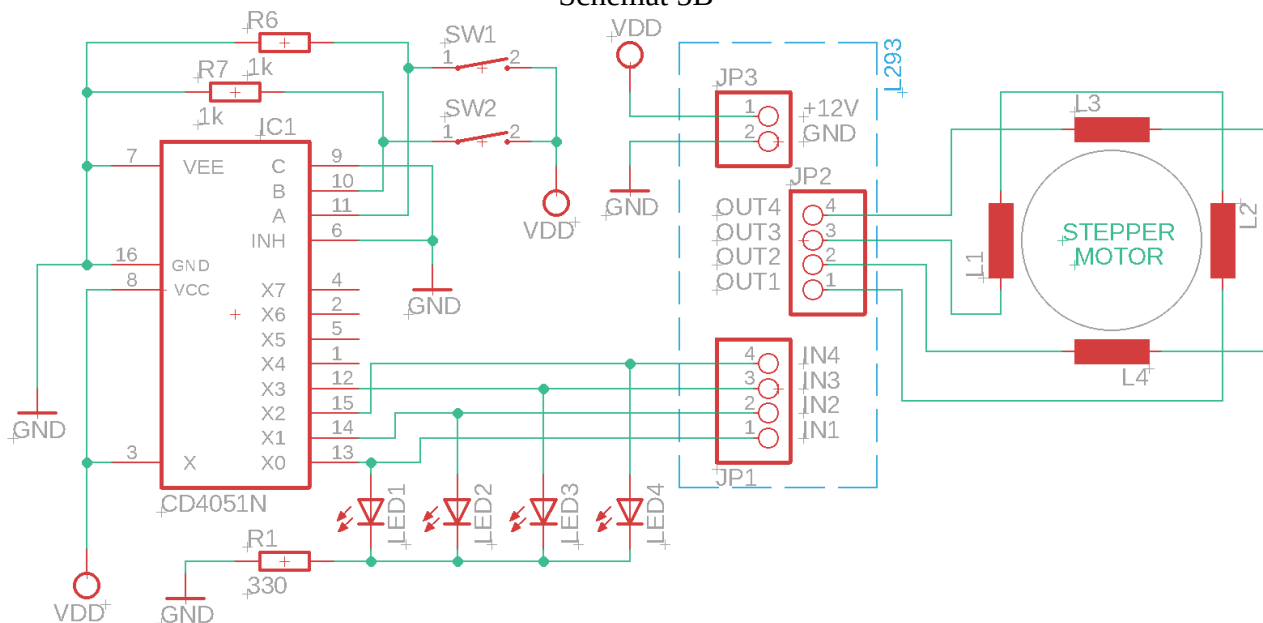


MOSTEK H (L293)

Układ elektryczny umożliwiającym sterowanie kierunkiem działania silników prądu stałego (DC). Są one często używane w robotyce. Dostępne jako układy scalone, mogą też być budowane z oddzielnych części (elementów dyskretnych).



Schemat 5B



Źródła:

Texas Instruments: CD405xB CMOS Single 8-Channel Analog Multiplexer/Demultiplexer With Logic-Level Conversion. 2017.

Biblioteki Eagle (Easily Applicable Graphical Layout Editor) V6.6.0 for Linux

<https://electronics.stackexchange.com/questions/70643/how-to-reverse-rotation-direction-of-stepper-motor>

pl.wikipedia.org/wiki/Mostek_H oraz pl.wikipedia.org/wiki/Silnik_krokowy